53 of 68 DOCUMENTS

COPYRIGHT: 1989, JPO & Japio

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

01262838

October 19, 1989

FINGERPRINT COLLATING DEVICE

INVENTOR: EGUCHI OSAMU; KAWASAKI KOJI; NAGURA MICHINAGA; KAMIYA TOSHIHARU; KAWAI KAZUNOBU

APPL-NO: 63089765

FILED-DATE: April 12, 1988

ASSIGNEE-AT-ISSUE: NIPPON DENSO CO LTD

PUB-TYPE: October 19, 1989 - Un-examined patent application (A)

PUB-COUNTRY: Japan (JP)

IPC-MAIN-CL: A 61B005#10

CORE TERMS: fingerprint, depressing, finger, video signal, constitution,

arithmetic, emitting, detects

ENGLISH-ABST:

PURPOSE: To execute the collation of a fingerprint with a simple constitution by providing a picture processing part, which detects the optical condition of a finger depressing surface and detects the fingerprint, and a finger direction guide member to be protruded from the depressing surface.

CONSTITUTION: An arithmetic part 23 emits a light emitting device 21 synchronizing with the image pickup period of a light receiving device 22. A light to be emitted from the light emitting device 21 is incident on the depressing surface 11 of a prism 1. Then, the light is wholly reflected in the recessed part of a fingerprint part 41 in a finger 4 and partially reflected in the projecting part of the part 41. The light receiving part 22 receives the light to be reflected from the depressing surface 11 and converts the light to a video signal. This video signal is primary picture-processed by the arithmetic part 23, which is composed of a microcomputer, and a fingerprint pattern signal is extracted. This fingerprint pattern signal is compared with a fingerprint pattern signal for referring of a specified person to be stored in advance and discriminated. Then, since a horseshoe-shaped barrier part 30 is installed in the edge part of the depressing surface 11 as a stopper member in order to specify the edge position of the finger 4, the finger 4 can be prevented from being dislocated in a longitudinal direction.

⑲ 日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

平1-262838 ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

@Int. Cl. 4

識別記号

庁内整理番号

码公開 平成1年(1989)10月19日

A 61 B 5/10

3 2 2

7831-4C

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全5頁)

指紋照合装置 60発明の名称

> 昭63-89765 20特 頤

忽出 顖 昭63(1988) 4月12日

理 江 加発 明 者 @発 明 者 Ш 峆 老 長 道 名 倉 @発 明 者 玄 神 敏 70発明 者 @発 明 河 合 和順 者 日本電装株式会社 ⑪出 願 人 弁理士 大川 個代 理 人

愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電装株式会社内 愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電装株式会社内

愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電装株式会社内

愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電装株式会社内 愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電装株式会社内

愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地

1、発明の名称

捐收照合装置

2. 特許請求の範囲

(1) 指が押圧される押圧面をもつ光透過性の台 部と、

前記押圧面の光学的状態を検出して指紋を検出 する画像処理部と、

前記押圧面の一端側に設置された指先端ストッ バ部材と、

指の卵びる方向を裏内する凹部をもち前記ー端 側に対して前記押圧衝を挟んで反対側に設置され、 かつ前記単圧面から盛り上がった指方向案内部は ٤,

からなることを特徴とする指紋照合装置。

3. 発明の詳欄な説明

|技術分野]

本発明はたとえば、車両用ドア開閉装置に使用 される指紋照合装置に関する。

[従来技術]

従来の指紋照合装置の部分科視図を第7図に示 し、その動作説明図を第8図と第9図に示す。

この指紋照合装置は、ケース200にはめこま れ神圧面101をもつプリズム100と、押圧面 101をまたがるように配設されその両端部をケ - ス200の開孔部201、202に保持される 逆山字形指案内部材300と、樹示しない画像処 理部とから構成されている。

この指紋照合装置では、まず第8図に示すこと くり字形指案内部材300とプリズム100との 間に形成されるアーチ状間門内に逆し宇形指案内 都材300を持ち上げるように指400を入れ、 更に第9回に示すように指400の桁枚部を押圧 面101に押圧し、その後で画像処理部(図示せ ず)によって指400の指紋を検出している。

その他の従来の指紋照合装置の部分正面図を第 10図と第11図に示す。

この招軟照合装置は、第7回の装置の逆し字形 桁案内部材300の代わりに、指400の一側方 を案内する壁状の固定指ガイド500、及び固定 折ガイド 5 0 0 と対向し、折の他側方を案内するとともに関定指ガイド 5 0 0 に対し相対移動可能な可動指ガイド 6 0 0 をプリズム 1 0 0 の押圧面1 0 1 上に備えている。

この指紋照合装置では、まず第10回に示すように固定指ガイド500の傾斜面501と可動指ガイド600の傾斜面601との間へ指400を押し込み、可動指ガイド600をW方向すなわち、固定指ガイド500から適ざかるように移動させ、更に第11回に示すように指400の指紋部402を押圧両101に押圧し、その後で画像処理部(図示せず)によって指400の指紋を検出している。

[発明が解決しようとする課題]

前記した従来の指紋照合装置では、指400をプリズム100の押圧面101の所定位置に押圧するために、逆U字形指案内部材300や、固定指ガイド500及び可動指ガイド600を使用していた。

しかしながらし字形部材300や可動指ガイド

600のような可動部材の使用は、機構が複雑であり、可動部材故に協定されていないので指の即 匠位置も一定に定まらず位置ズレが発生しやすく なる可能性があった。

【課題を解決するための手段】

本理明の指紋照合装置は、指が押圧される押圧 価をもつ光透過性の台部と、前記押圧面の光学的 状態を検出して指紋を検出する画像処理部と、前 記押圧面の一端側に設置された指の側部と、定 が設けた、折の伸びる方向を案内する凹部をもち設置 一端側に対して前記押圧面を挟んで反対側に設置 され、かつ前記押圧面から盛り上がった折方向案 内部材とからなる。

台部は、押圧面への光入射及び押圧面11よりの前記光の反射が可能な光透過部材で構成される。 台部として、各種プリズムを使用できる。

指先端ストッパ部材は、押圧面上の指で長手方

向への一定以上の進入を抑止する部材である。

指方向案内部材は、押圧両上の指の根元側で招の股部及び瞬部の一部と当接し押圧両よりも突出する(盛り上がった)四状の面をもつように構成される。

[作用]

本発明の捐牧照合装置において、台部は、押任 面で指と当接しかつ指の捐权部を傷平化する。また、台部は光透過性をもち、押任面と背向する面 を適しての押任面への光の入射及び反射を可能と する。画像処理部は、押任面に押付けられた指紋 をパターン認識して捐紋を判定する。

指先嫡ストッパ部材は、押圧面上における指の 先端方向、すなわちの指先端の位置を規定する。 そして指方内案内部材は、押圧面よりも盛り上がった凹部において、指の指紋部よりも提元側に当 接して、指の先端方向と西角な指の横方向の動き を抑えると共に、指のもどり方向の動きも規制す ることができる。

その結果、指は台部の押圧面の所定位置に精度

よく案内され、画像処理部の位置補正などの信号 処理が簡単になる。

[実施例]

宝饰网1

本発明の指紋照合装置の一実施例を図画により 説明する。第1回はその正面から見た模式図、第 2回はその平面図、第3回はその側面図、第4回 は第2回に示すA-A「槍矢視断面図、第3回は 第2回に示すB-B「槍矢視断面図である。なお、 指4は第3回のみに示されている。

本実施例の指紋照合装置は、押圧而11をもつ本発明の台部を構成するプリズム1と、押圧而11の光学的状態を検出して指紋を検出する適像処理部2と、押圧而11の周縁部に接着され後述の 場節形障壁部(本発明で言う指先増ストッパ部材) 30及び後述の指受け部(本発明で言う指方向案 内部材)39により初成される指ガイト3とからなる。

プリズム 1 は、光学ガラスで構成される角柱状でその一側面が長方形の排圧面 1 1 となっている。

画像処理部2は、し E D アレイ (図示せず) を内蔵し、プリズム 1 の他の一つの頭面から光を投射し押圧面1 1 へ光を送る発光装置 2 1 と、 C C D エリアイメージセンサ (図示せず) 及びレンス系 (図示せず) を内蔵し、押圧面1 1 から反射しプリズム 1 の更に他の側面を介して放射される反射光を受ける受光装置 2 2 と、発光装置 2 1 及び 受光装置 2 2 からの映像信号を処理して指紋を検出する旋算部 2 3 とから構成されている。

担ガイド3は、プリズム1の平坦な押圧流111を囲むように押圧而1104辺の内の3辺に接着される馬蹄形陣壁部(指先塩ストッパ部材)30と、馬蹄形降壁部30と一体に形成され押圧流11の残る一辺に接着された指受け你(指方向案内部材)39とからなる。

馬即形陣壁部30は、押圧面11の周線部に接 替されたリ字形底面30aと、リ字形底面30a と背向し指受け部39に向って連続的に横斜する

指受け部39は、押圧而110の一辺に接続された平月面39aと、平月面39aと背向し指4の根元に当接可能な凹状の指受け面39bとをもつ円、形内周面の一郎により構成されており、この円、の形内周面の中心性(図示せず)は押圧面11の中央上方にもがいて、押圧面11にはは一次によったがいる。指受け部39の平月面39bとの関の内別の段大値は第4回に示すようにその周線部において約5mである。

次にこの指紋照合装置の動作を説明する。

まず、指4を押圧面11に起き、その指紋部4 1を押圧面11に押圧する。指4の先端は馬蹄形降壁部30の内周面30dの最奥部分300dにより位置決めされる。

この内周面30dの最奥部介300dを除く他の部分は前記位置決めに際し、指4の両側部を案内して指4の位置ズレを卸酵する。

U学形質面30bと、U学形成面30aとU学形 原面30bとの間で押圧面11に対して確立し押 圧面11を明むように形成されたU学形の外側面 30cと、U学形成面30aとU学形原面30b との間で押圧面11に対して斜立し外側面30c の内側で外側面30cと背向するU字形の内側面 30dとをもつ。

この内側面30dは、U字形质面30bに近付くに従って、外側面30cに近接するように構成されたテーバー面であり、指4の長手方向かつ押任面11に対し平行な方向であるX方向(第2図及び第3図参照)に見て、U字型底面30aの近傍において16~20mm、U字形頂面30bの近傍において22~24mmの幅を有している。

また、この内周面30dの内、指受け部39と対向する最奥部分30dは、押圧面11と直交する値2(第2図参照)を中心値として形成された部分円錐面により構成され、U字形底面30aの近傍において8~10mm、U字形頂面30bの近傍において11~12mmの半径を有している。

次に画像処理部2の動作を説明する。

て発光装置21を発光させる。発光装置21から 出た光はプリズム1の押圧面11に入射し、指4 の相枚部41(第3回参照)の凹凸(図示せず) の内、その凹部(図示せず)に近接する押圧面1 1の部位で全反射し、その凸盤(対示せず)に近 接する押圧面11の部位で部分反射する。受光装 置22は、押圧面11から反射した光を受け取っ て映像信息に変換する。この映像信息はマイコン により構成された演算部23で一次頭像処理され、 指校パターン信号が抽出される。この指紋パター ン信号は演算部23に予め記憶された特定者の参 照用指軟パターン信号と比較され、判別される。 なお前記した損4の損較部41の凸部(図示せず) 都における反射率の減少は、光が押圧面11に密 着する前記凸部に侵入し乱反射もしくは吸収され るからである。

なお、受光装置22の前記CCDエリアセンサとして、有効酶素数が水平方向に510酶素、重

資方向に492両者のものを使用した場合、前記位置すれの難は、水平方向及び重直方向に平均20両案程度であり、前記回転位置すれの補正はほとんど必要なかった。

前記説明したように本実施例の指枚照合装置によれば、以下の効果を表することができる。

(a) 指4の根元部の丸みに対応して、それと当接する指受け部39に凹状の指受け両39 b が形成され、かつ腸師形降壁部30の両端部が指4の根元の両側部に立設されているので、指4の位置ズレを抑制し、指4を適切な方向に案内することができる。

たとえば、指4が押圧面111に平行な面内で回転すると得られる指紋パターン信号は参照用指紋パターン信号に対して回転ズレを発生するので、 (おられた指紋パターン信号の回転位置補正を実施する必要がある。この回転位置補正は、従来の画 像処理技術において大規模なハードウェアまたは ソフトウエアを必要とし、長い処理時間を必要と する欠点をもっていた。

指ガイド2Aはプリズム1Aの御圧節11Aから直立する内障形内周面の一部で構成される指先 端当接面20Aをもち、押圧面11の指先端側の 一辺から立ち上っている。

担受けガイド3Aは実施例1の指ガイド3の指受けか39にはぼ等しい。本実施例の指ガイド2Aは、実施例1の指ガイド3の馬蹄形降壁部30の指1の両側部に当接する部分を省略しているので、指先端ストッパ部材の構成を簡単にすることができる。

[発明の効果]

(b) 指受け部39の回状の指受け面39bは 押圧面11よりも突出しており、かつ押圧面11 の方向に傾斜しているので、指4を押圧面11に 押圧させやすい。

(C) 指4の先端位置を規定するための指先端ストッパ部材として指4の先端に当接する馬蹄形降壁都30が押圧面11の端部に立設されているので、指4のその長手方向への位置すれを防止することができる。

実施例 2

本発明の指紋照合装置の他の実施例を部分割視図である第6図に示す。

この指紋照合装置は、台部を構成するプリズム 1 A と、プリズム 1 A の押圧面 1 1 A の一端部に設置され指先端ストッパ部材を構成する指ガイド 2 A と、押圧面 1 1 A の前記一端部と対向する他 場部に設置され指方向案内部材を構成する指受け ガイド 3 A と、押圧面 1 1 A の光学的状態を検出 して指紋を検出する画像処理部(図示せず)とか らなる。

従って、本発明によれば、相先端ストッパ部材によって押圧面と平行な面内の一方への指の動きを抑止し、更に、指方向案内部材の盛り上がりと四部により押圧面と平行な面内の残る3方への指の動きを規制できるので、得られる指紋画像の位置ズレが少なく、簡単かつ信頼性の高い指紋照合装置を実現できる利点がある。

更に、本発明の指紋照合装置では可動の部材を 必要としないので、高い信頼性を期待することが できる。

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の指紋照合装置の一実施例を示す正面から見た模式図、第2図はその平面図を、第3図はその関面図、第4図は第2図に示すAーA「線矢視の断面図、第5図は第2図に示すBーB」に 線矢視の断面図である。第6図は本発明の指紋照合装置の他の実施例を示す部分斜視図である。第7図は従来の指紋照合装置の都分斜視図、第8図と第9図はその動作説明図である。第10図及び第11図は他の従来装置の動作説明図である。

1…プリズム(台部)

2 … 函像処理部

2 A … 掛ガイド (指先端ストッパ部材)

3… 指ガイド

3 A ··· 指受けガイト(指方向案内部制)

30…馬師形降壁部(指先端ストッパ部材)

39…指受け部(指方向案内部材)

39b…指受け面(四部)

特許出願人

日本電裝佐式会社

代理人

弁理士 大川 宏





